

## Automatisert pakking av klippfisk

Prosjektets hovedmål var å se på mulighetene for automatisk pakking av klippfisk. Det har blitt utarbeidet en kravspesifikasjon og ut i fra denne er ulike tekniske løsninger blitt kartlagt og vurdert. Det har også blitt gjort en vurdering av suksesskriterier for en automatisert pakkelinje.

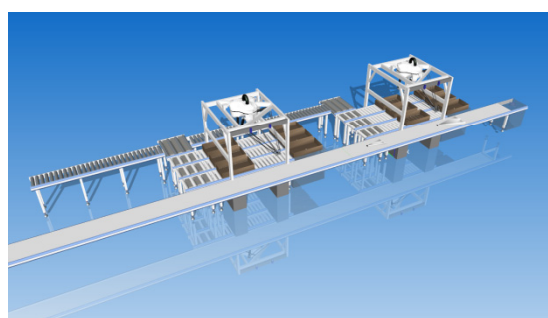
Kravspesifikasjonen ble brukt som utgangspunkt for utvikling av løsninger for automatisert pakking av klippfisk.

Det ble skissert tre konsepter i prosjektet. Disse ble brukt som diskusjonsgrunnlag for videreutvikling av modeller for automatisert pakking. Modellene illustrerer ulik grad av automatisering. De baseres på de tre løsningene, beregning av bufferstørrelse og antall esker som pakkes parallelt for at løsningene skal gi minimal overvekt.

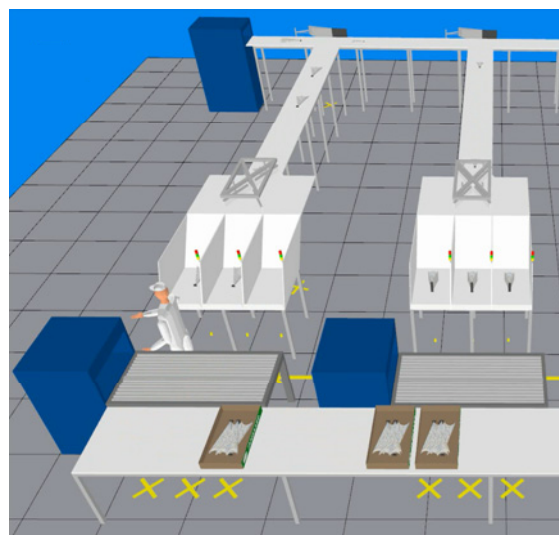
- En modell viser en helautomatisert pakkecelle hvor fisk plukkes med robot fra transportbåndet og legges i riktig eske basert på informasjon og beregning om vekt og minimal overvekt per eske.
- En modell viser en halvautomatisert pakkecelle hvor fisken sorteres automatisk for å redusere overvekt per eske. Fisken blir manuelt pakket i eskene.

Det ble utviklet en økonomimodell som bedriftene kan anvende for å beregne lønnsomheten til sin investering.

Prosjektet er finansiert av FHF.



Konsept for helautomatisert pakking av klippfisk.



Konsept for halvautomatisert pakking av klippfisk.